1. Focus.dat

pc软件，github上有源代码。主要功能是根据excel表的对焦数据生产linxu应用可用的电机步数。

1. 新烧录的系统要配置串口和spi口，如下：

/opt/nvidia/nvidia/jetson-io/jetson-io.py

配置40pin，勾选uart spi 等选项

1. Jetson R32.6.1需要在rc.local里加载spi：

modprobe spidev

1. 新板子ZOOM1和ZOOM2接在ms41928上，FOCUS接在ms41939上。
2. 目前测试psum小于等于16步的时候相对稳定
3. 不同批次的电机和sensor垫片位置可能导致zoom和foucs步数有差别，一般差别不大，需要对焦步数的话可以用测试程序里的例子重新测试电机步距。